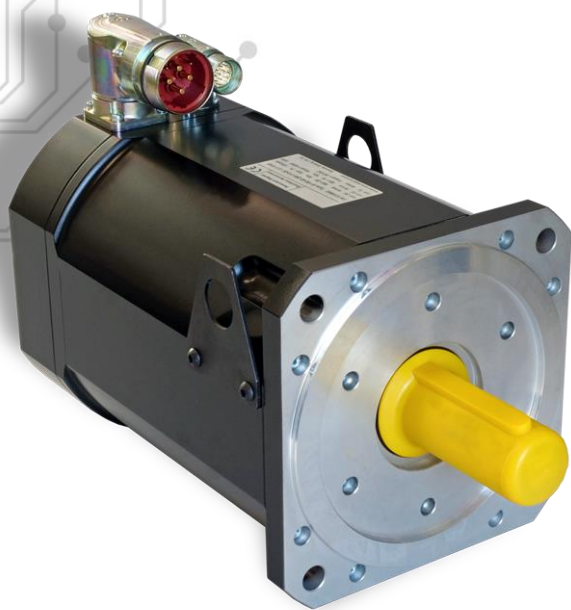




## SERVOMOTORI BRUSHLESS AC - Serie DSM5.6x



I servomotori brushless della serie **DSM5 - Taglia SEI** sono motori sincroni in AC. Utilizzano magneti dell'ultima generazione e si caratterizzano per il favorevole rapporto prestazioni/prezzo. L'utilizzo di materiali pregiati consente di ottenere elevati rapporti coppia/volume e fornisce ottime prestazioni dinamiche, con basso ripple di coppia. Possono montare un resolver oppure un encoder di tipo incrementale, assoluto o sin-cos.

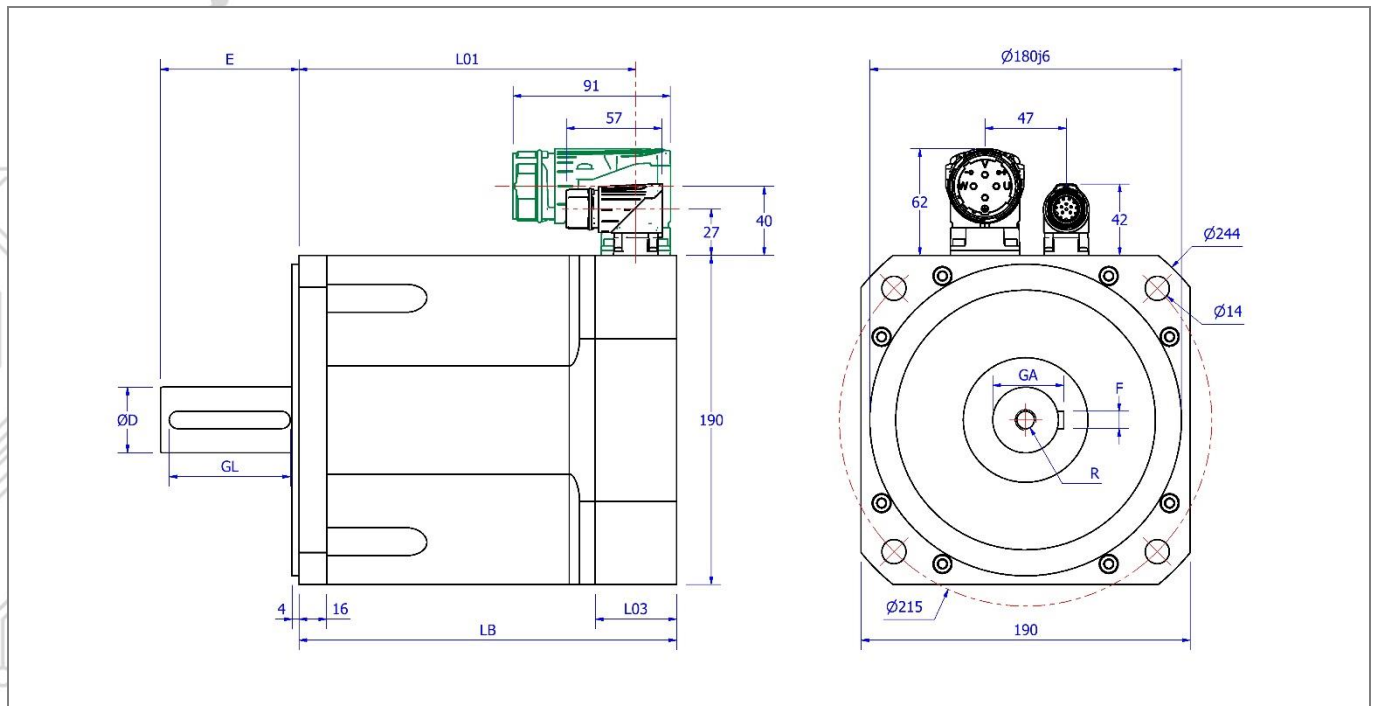
*Le caratteristiche principali sono le seguenti:*

- Magneti in terre rare per alte temperature
- Costruzione a 8 poli, 190x190 mm
- Fcem sinusoidale
- Protezione termica integrata con PTC
- Uscita a connettori
- Dimensioni compatte
- Elevata protezione, carcassa liscia
- Alto rendimento

Dati tecnici

Tab. 1

Descrizione  Codice avvolgim	Simbolo	Motore  UM	DSM5.61		DSM5.62		DSM5.63		DSM5.64	
			1	2	1	2	1	2	1	2
<b>Coppia di stallo</b>	$M_0$	Nm	<b>15</b>		<b>28</b>		<b>50</b>		<b>70</b>	
<b>Coppia massima</b>	$M_{pk}$	Nm	40		72		130		180	
<b>Corrente di stallo</b>	$I_0$	A	11	9,1	24	13	28	18	39	26
<b>Corrente di picco</b>	$I_{pk}$	A	36	29	73	39	87	55	120	80
<b>Giri massimi meccanici</b>	$N_{mec}$	$min^{-1}$	5500		5500		4500		4500	
<b>Giri massimi @ 230Vac</b>	$N_{max}$	$min^{-1}$	2300	1800	2400	1300	1800	1100	1800	1200
<b>Giri massimi @ 400Vac</b>	$N_{max}$	$min^{-1}$	4000	3000	4000	2500	3000	2000	3000	2000
<b>Costante di tensione</b>	$K_E$	V/krpm	79	100	72	134	108	169	108	162
<b>Costante di coppia</b>	$K_T$	Nm/A	1,31	1,65	1,17	2,22	1,79	2,8	1,79	2,68
<b>Inerzia di rotore</b>	$J_R$	$kg\ cm^2$	54		91		177		264	
<b>Resistenza @ 20°C</b>	$R_{U-V}$	Ohm	0,6	0,95	0,26	0,74	0,16	0,36	0,09	0,16
<b>Induttanza @ 1 kHz</b>	$L_{U-V}$	mH	3,4	6,5	2,1	5,3	1,3	3,2	0,8	1,8
<b>Peso senza freno</b>	m	kg	17		23		36		50	



Quote in mm

Tab. 2

TRASDUTTORE	TTL 2048 i/g, Resolver			SinCos, SKM36		
INGOMBRO	LB	L01	L03	LB	L01	L03
<b>DSM5.61</b>	163	139,5	27	183	159,5	47
<b>DSM5.62</b>	198	174,5		218	194,5	
<b>DSM5.63</b>	288	264,5	47	288	264,5	
<b>DSM5.64</b>	334,5	334,5		334,5	334,5	
<b>DSM5.61 FRENO</b>	233,5	210	27	253,5	230	
<b>DSM5.62 FRENO</b>	268,5	245		288,5	265	
<b>DSM5.63 FRENO</b>	358,5	335	47	358,5	335	
<b>DSM5.64 FRENO</b>	428,5	405		428,5	405	

Quote albero in mm

Tab 3

TG6	Albero	
D	32k6	<b>38k6</b>
E	58	<b>80</b>
GL	45	<b>70</b>
GA	35	<b>41</b>
F	10	<b>10</b>
R	M12x22	<b>M12x28</b>

**Informazioni** I dati in grassetto indicano le dimensioni della versione standard.

I dati riportati sul presente catalogo si riferiscono alle seguenti condizioni:

- Temperatura ambiente max 40° C
- Temperatura ambiente min. 0 °C
- Altitudine max 1000 m slm
- Classe di isolamento F, isolanti F e H
- Valori rms
- Insulation system conforme UL
- Protezione IP65 con anello di tenuta
- Forma costruttiva B5 – V5
- Raffreddamento IC410
- Tolleranze sui valori ±10%
- Sovratemperatura massima 100K
- Applicazione con flangia 457x457x15

I dati del presente catalogo possono essere variati senza preavviso

## FORMAZIONE DEL CODICE PER L'ORDINAZIONE

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
D	S	M	5	6	2	1	0	4	9	x	x

### POS. DESCRIZIONE

#### 1-3 Prodotto

DSM= Servomotori sincroni a magneti permanenti, autoventilati  
 DSF= Versione servoventilata  
 DSW= Versione raffreddata a liquido

#### 4 Tipo motore

Serie 5

#### 5 Taglia motore

Taglia Sei

#### 6 Lunghezza motore

1= Mo 15Nm  
 2= Mo 28Nm  
 3= Mo 50Nm  
 4= Mo 70Nm

#### 7 Variante di tensione

1= Avvolgimento tipo 1  
 2= Avvolgimento tipo 2

#### 8 Freno di sicurezza

0= Freno non montato  
 1= Freno a magneti permanenti  $24V_{DC} \pm 6\%$  integrato  $M_{br}=80Nm$   $P_{br}=35W$   $m=6,9kg$   $J_{br}=43,6 kg\ cm^2$   
 2= Freno a molle  $24V_{DC} \pm 6\%$  integrato  $M_{br}=50Nm$   $P_{br}=62W$   $m=5,0kg$   $J_{br}=5,04 kg\ cm^2$

#### 9 Trasduttore

0= Sensorless  
 4 = Encoder incrementale 2048 i/g + hall  
 6 = Encoder incrementale 4096 i/g + hall  
 7 = Encoder sin-cos 1 Vpp 2048 con canali CD  
 9 = Resolver 2p 7V 10KHz  
 W = Sick encoder EKS36 17bit NO SIL, DSL  
 Y = Sick encoder EKM36 18bit multigirotto NO SIL, DSL  
 Z = Sick encoder SKM36 multigirotto Hiperface 128i

*A richiesta è disponibile l'opzione SIL per alcuni modelli di encoder*

#### 10 Tipo di collegamento

7 = Connettori potenza M23 90° 6 poli / feedback M23 90°  
 9 = Connettore potenza M40 90° 6 poli / feedback M23 90° (Correnti >20A)

#### 11-12 Versioni speciali (Di seguito alcuni esempi, per la definizione esatta contattare il supporto tecnico.)

26= Albero liscio  
 32= Albero liscio 32x58  
 66= Protezione IP65 albero uscita  
 90= Protezione termica PT1000  
 xx= Alberi e Flange Speciali (a richiesta)

# SANGALLI SERVOMOTORI



## **SANGALLI SERVOMOTORI S.r.l.**

VIA FEDERICO ROSSI, 5  
20900 - MONZA (MB) - ITALY

TEL. 1 : 00-39-039-2020322

TEL. 2 : 00-39-039-2020747

FAX : 00-39-039-2020656

[INFO@SANGALLISERVOMOTORI.IT](mailto:INFO@SANGALLISERVOMOTORI.IT)

[WWW.SANGALLISERVOMOTORI.IT](http://WWW.SANGALLISERVOMOTORI.IT)

## **MOTORS & MOTION CONTROL**

- **SERVOMOTORI BRUSHLESS DSM5**
- **GENERATORI PM SINCRONI DSG**
- **SERVOMOTORI DC SC TERRE RARE**
- **DSW RAFFREDDATI AD ACQUA**
- **RIDUTTORI PLANETARI**
- **SOLUZIONI LOW-COST**
- **SOLUZIONI PERSONALIZZATE**
- **MOTORI TORQUE**
- **MOTORI SPINDLE FRAMELESS**



ISD : E220486

